

M1 MIAGE Option IFD Data Mining et Parallélisme

Alexandre Termier

2011-2012 S2

- Data Mining doit...
 - ▶ traiter de gros volumes de données
 - ▶ pouvoir effectuer des analyses complexes (gros calculs)
 - ▶ souvent les deux en même temps
- Très consommateur en ressources
 - ▶ puissance de calcul
 - ▶ mémoire
- Difficulté de **passage à l'échelle** sur des données réelles
 - ▶ données génomiques ?
 - ▶ recherches google ?
 - ▶ analyse de données de réseaux sociaux facebook ?
 - ▶ analyse en ligne des transactions amazon ?

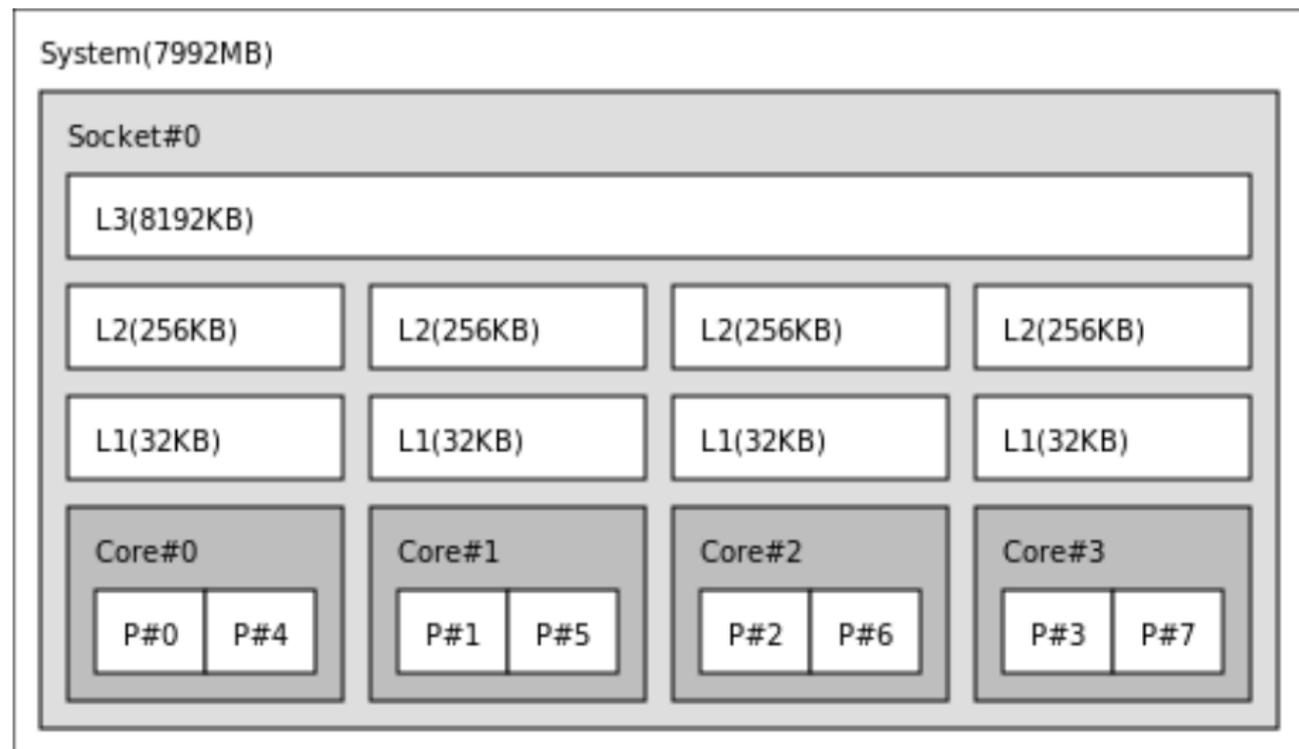
Loi de Moore

La quantité de transistors que l'on peut mettre sur un circuit intégré double tous les 18 mois.

- Conséquence générale
 - ▶ processeurs plus rapides :
transistors plus petits → moins de consommation d'énergie
→ augmentation de la fréquence
 - ▶ mémoires plus volumineuses
 - ▶ plus de pixels dans un appareil photo numérique...
- Conséquence pour le data mining
 - ▶ On a un algo
 - ▶ Il ne va pas assez vite
 - ▶ Dans deux ans il ira deux fois plus vite

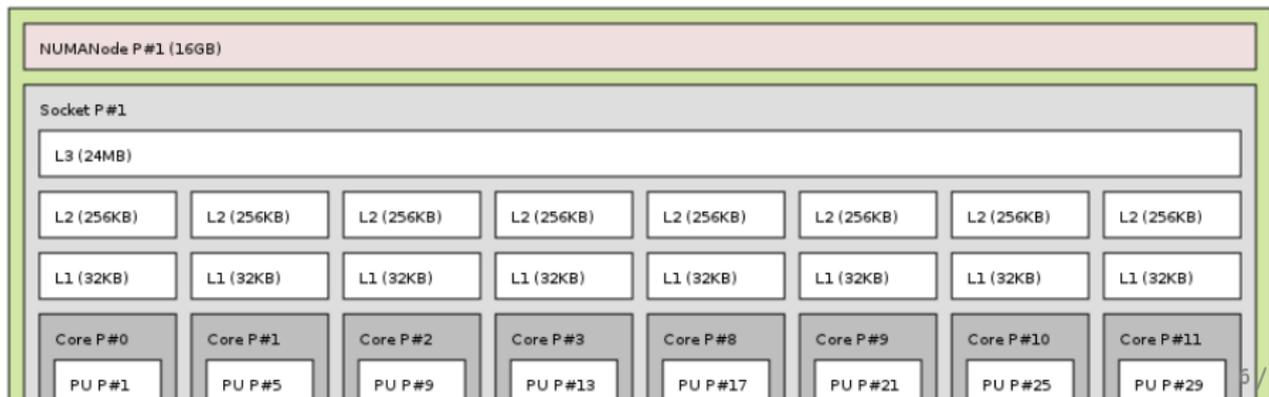
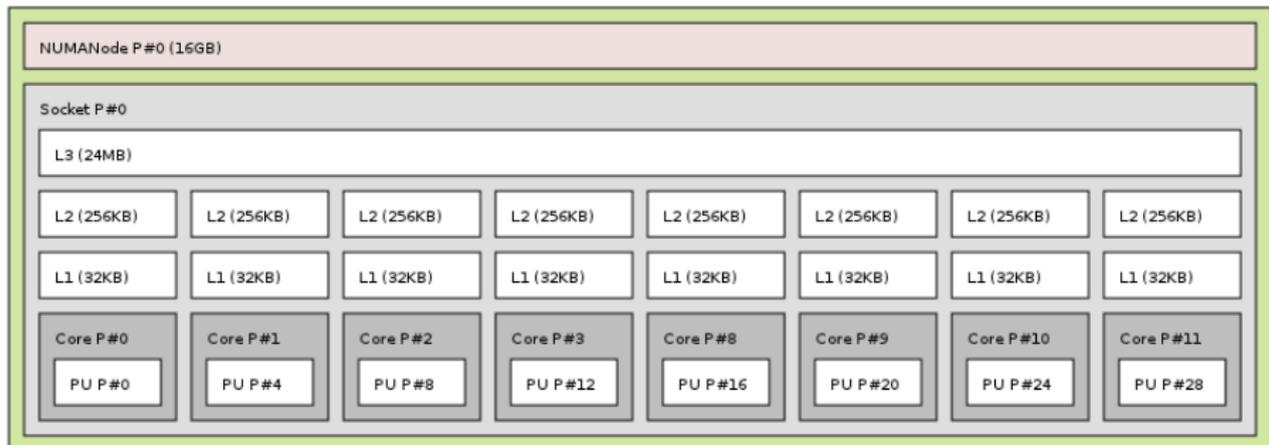
- Limites physiques : on ne peut plus augmenter la fréquence
→ les processeurs ne peuvent plus aller plus vite !
- La loi de Moore est toujours vraie
- Introduction des processeur multicoeurs
 - ▶ Plusieurs processeurs sur un même circuit intégré
 - ▶ Caches indépendants ou partagés
 - ▶ Mémoire RAM "partagée"
 - Architectures UMA : Uniform Memory Access
 - Architectures NUMA : Non Uniform Memory Access

Exemple : Intel Core i9



Exemple : 4 x Intel Xeon X7560

Machine (64GB)



- **GPU** : processeur spécialisé avec beaucoup de coeurs (>200), chaque coeur est assez simple
- **Cluster** : plusieurs machines reliées par un réseau local
- **Grille** : plusieurs clusters reliés par Internet
- **Cloud** : buzzword pour désigner une grille munie de nombreux services
 - ▶ cette grille est partagée entre beaucoup d'utilisateurs
 - ▶ pour chaque utilisateur elle apparaît comme une grosse machine à sa disposition exclusive

- Programmes classiques : **séquentiels**
N'exploitent qu'un des coeurs → pas de gain de vitesse
- Solution : programmes **parallèles**
 - ▶ Ecrire le programme de manière à exploiter plusieurs coeurs
 - ▶ Gains de vitesses possibles, mais pas garantis
 - ▶ Difficulté : **synchronisation**

Concurrence vs Parallélisme

- Concurrence
 - ▶ Programme divisé en “tâches” qui peuvent être exécutées dans n'importe quel ordre
 - ▶ Les tâches peuvent interagir entre elles : synchronisation nécessaire
 - ▶ Programme peut être exécuté par un processeur monocoeur (entrelacement des tâches)
- Parallélisme
 - ▶ Plusieurs calculs/tâches effectuées simultanément
 - ▶ Peut avoir besoin des techniques de concurrence pour synchroniser ces tâches

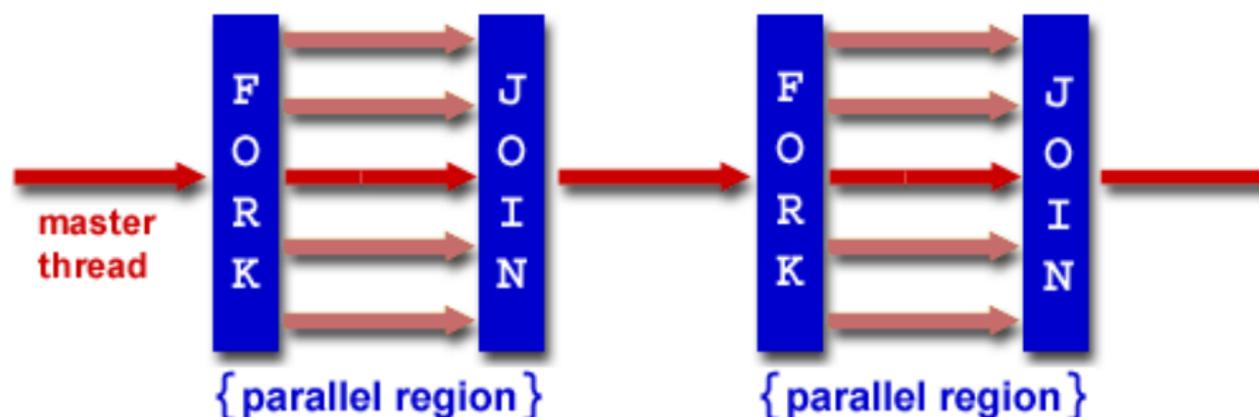
- Beaucoup d'environnements spécialisés
- Facilité d'utilisation dépend du niveau d'abstraction fourni
 - ▶ PThreads : gestion des threads et des synchronisations manuelle
 - ▶ Haskell/Strategies : parallélisme "invisible"
- Automatiser la parallélisation avec un bon compilateur ?
 - ▶ Saint Graal des chercheurs en compilation
 - ▶ Rêve lointain pour nous autres

- Rappels du cours de système :
 - ▶ Threads : processus "légers"
 - ▶ Création explicite des threads
 - ▶ Synchronisation explicite par mutex/sémaphores
- Contrôle maximal sur le parallélisme
- Difficile à (bien) écrire

- Message Passing Interface
- Pour clusters
- Contrôle de la concurrence et partage des données se fait par passage explicite de messages
- Messages = suites d'octets, le programmeur est en charge de construire ces messages

OpenMP

- API pour C/C++/Fortran
- Interface plus simple pour paralléliser une application
- En particulier : parallélisation efficace de boucles
- Modèle fork-join



Example (boucle parallèle OpenMP)

```
int main(int argc, char *argv[]) {
    const int N = 100000;
    int i, a[N];

    #pragma omp parallel for
    for (i = 0; i < N; i++)
        a[i] = 2 * i;

    return 0;
}
```

- Plusieurs options pour contrôler le parallélisme d'une boucle

Exemple (ordonnancement dynamique)

```
int i, chunk;
float a[N], b[N], c[N];

/* Some initializations */
for (i=0; i < N; i++)
    a[i] = b[i] = i * 1.0;
chunk = CHUNKSIZE;

#pragma omp parallel shared(a,b,c,chunk) private(i)
{

    #pragma omp for schedule(dynamic,chunk) nowait
    for (i=0; i < N; i++)
        c[i] = a[i] + b[i];

} /* end of parallel section */
```

- Synchronisations possibles pour protéger ressources critiques

Example (section critique)

```
float dot_prod(float* a, float* b, intN)
{
    float sum = 0.0;
    #pragma omp parallel for
    for (int i=0; i<N; i++) {
        #pragma omp critical
        sum += a[i] * b[i];
    }
    return sum;
}
```

- Approches impératives : notion d'état "mutable"
- → une variable peut changer de valeur
- Impossible dans un langage fonctionnel (pur) !
- → fonctionnel "nativement" parallèle

- Plusieurs paradigmes de parallélisme
- MVars : variables partagées, synchronisation la plus "manuelle"
- STM : Software Transactional Memory
- Parallélisme semi-implicite : Stratégies

- Le programmeur **propose** au compilateur des possibilités de parallélisation
- Le RTS (Run Time System) essaie de mettre en oeuvre le parallélisme proposé
- a 'par' b : calcule et renvoie b, crée une *spark* pour calculer a en parallèle
- *spark* = opportunité de parallélisme, peut être prise ou pas

Parallélisme semi-implicite

- `a 'pseq' b` : calcule et renvoie `b`, mais force le calcul de `a` d'abord
- `a 'par' b 'pseq' (f a b)`
 - ▶ force l'évaluation de `a 'par' b` pour commencer
 - ▶ le thread principal calcule donc `b`
 - ▶ une spark est créée pour calculer `a`, elle est forcée d'être exécutée en parallèle
 - ▶ à la fin on peut calculer `f a b`

- Les opérateurs précédents permettent de mettre au point des opérateurs plus complexes
- `parMap` : comme `map`, mais en parallèle

Exemple (`parMap` dans `ghci`)

```
Prelude> :m +Control.Parallel.Strategies
Prelude> (parMap rnf) (+1) [1..1000]
[2,3,4,5,.....
```

Map/Reduce

- En Haskell, vous avez vu qu'avec des `map` et des `fold` on pouvait faire beaucoup de choses
- Ces opérateurs se parallélisent très bien
- Google : framework Map/Reduce pour analyser de gros jeux de données sur clusters
 - ▶ écrire un/des **map** pour découper les données en sous-problèmes et appliquer des traitements
 - ▶ écrire un/des **reduce** pour combiner les réponses aux sous-problèmes en une réponse globale
- Disponible dans le framework Hadoop (Apache), bindings pour de nombreux langages
- Option l'an prochain en M2 MIAGE (F.Jouanot / Gérard Forestier)

- Mesure : **speedup** = $\frac{\text{temps sequentiel}}{\text{temps parallele}}$
- Loi d'Amdahl :
 - ▶ P = portion du programme parallélisée
 - ▶ N = nb processeurs
 - ▶ $\text{speedup max} = \frac{1}{(1-P) + \frac{P}{N}}$

- Clustering, Classification
 - ▶ Beaucoup de calculs indépendants sur tous les points des données
 - ▶ Comportement assez régulier des algorithmes
 - ▶ → algorithmes se parallélisent bien
- Patterns fréquents
 - ▶ Comportement irrégulier des algorithmes
 - ▶ Equilibre délicat calculs / accès mémoire
 - ▶ → algorithmes difficiles à paralléliser